

## I. الشغل وسيلة لانتقال الطاقة

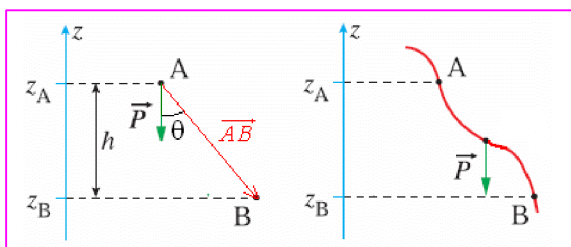
## 1- شغل قوة ثابتة

\* تذكير:

حالة الدوران	حالة الإزاحة
$W_{AB}(\vec{F}) = \mathcal{M}_\Delta(\vec{F}) \cdot \Delta\theta$ <p><math>\Delta\theta</math> تغير الأضلاع الزاوي (زاوية الدوران)، <math>\mathcal{M}_\Delta(\vec{F})</math> عزم القوة <math>\vec{F}</math>.</p>	$W_{AB}(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \overline{AB}$ <p><math>\overline{AB}</math> متجهة الانتقال.</p> <p>تعبير 1: <math>W_{AB}(\vec{F}) = F \cdot AB \cdot \cos\theta</math> مع: <math>\theta = (\vec{F}, \overline{AB})</math></p> <p>تعبير 2: في معلم ديكارتي <math>(O, x, y, z)</math>: <math>W_{AB}(\vec{F}) = F_x \cdot (x_B - x_A) + F_y \cdot (y_B - y_A) + F_z \cdot (z_B - z_A)</math></p>

$W_{AB}(\vec{F}) = F \times AB$ شغل محرك	$\cos 0 = 1$		$\alpha = 0$
$0 < W_{AB}(\vec{F}) < F \times AB$ شغل محرك	$0 < \cos \alpha < 1$		$0 < \alpha < \frac{\pi}{2}$
$W_{AB}(\vec{F}) = 0$ شغل منعدم	$\cos \frac{\pi}{2} = 0$		$\alpha = \frac{\pi}{2}$ ( $\alpha = 90^\circ$ )
$-F \times AB < W_{AB}(\vec{F}) < 0$ شغل مقاوم	$-1 < \cos \alpha < 0$		$\frac{\pi}{2} < \alpha < \pi$
$W_{AB}(\vec{F}) = -F \times AB$ شغل مقاوم	$\cos \pi = -1$		$\alpha = \pi$ ( $\alpha = 180^\circ$ )

\* مثال: شغل وزن جسم



$$W_{AB}(\vec{P}) = \vec{P} \cdot \overline{AB} = P \cdot AB \cdot \cos\theta$$

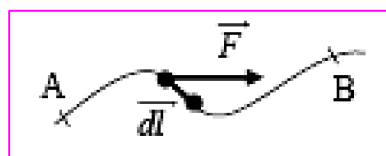
$$\cos\theta = \frac{h}{AB} = \frac{z_A - z_B}{AB} \quad \text{وبما أن:}$$

$$W_{AB}(\vec{P}) = mg \cdot (z_A - z_B) \quad \text{فإن:}$$

وحدة الشغل هي الجول (J)

## 2- شغل قوة غير ثابتة

\* تعريف:

- الشغل الجزئي: في حالة الإزاحة:  $\delta W = \vec{F} \cdot d\vec{\ell}$  و في حالة الدوران:  $\delta W = \mathcal{M}_\Delta(\vec{F}) \cdot \delta\theta$ 

- الشغل الكلي: يساوي مجموع الأشغال الجزئية:

$$W_{AB}(\vec{F}) = \int_A^B \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{F}) \cdot \delta\theta$$

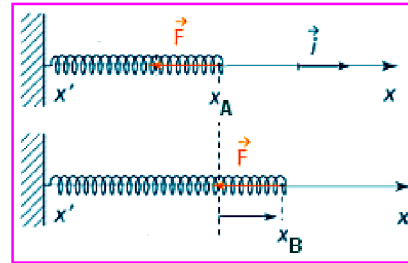
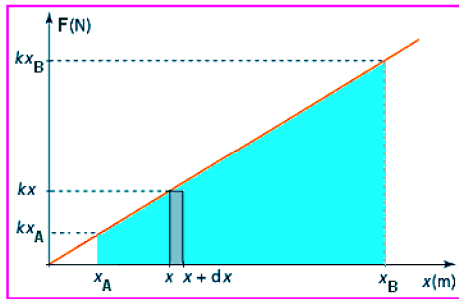
و في حالة الدوران:

$$W_{AB}(\vec{F}) = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{\ell}$$

في حالة الإزاحة:

\*مثالان: شغل القوة المرنة و شغل مزدوجة اللي

تعبير الشغل الكلي	تعبير الشغل الجزئي	القوة المرنة
$W_{AB}(\vec{F}) = -\frac{1}{2} k (x_B^2 - x_A^2)$ <p>مقابل مساحة شبه المنحرف</p>	$dW = -k x dx$ <p>مقابل مساحة المستطيل</p>	$\vec{F} = -k x \vec{i}$
$W_{AB} = -\frac{1}{2} C (\theta_B^2 - \theta_A^2)$	$dW = -C \theta d\theta$	<p>مزدوجة اللي</p> $\mathcal{M}_{\tau} = -C \theta$ <p>عزمها:</p>



ملحوظة هامة:

القوة المرنة أو قوة الارتداد هي القوة التي يطبقها النابض على الجسم المرتبط به عند استطالته أو انضغاطه. في حالة اعتبار القوة  $\vec{F}_{op}$  المطبقة على النابض فإن شغلها هو:

$$W_{AB}(\vec{F}_{op}) = \frac{1}{2} k (x_B^2 - x_A^2)$$

لأن حسب القانون الثالث لنيوتن (مبدأ التأثيرات المتبادلة):  $\vec{F}_{op} = -\vec{F}$

## II. الطاقة الحركية

### 1- تعبير الطاقة الحركية

حالة الدوران	حالة الإزاحة
$E_c = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2$	$E_c = \frac{1}{2} m v^2$

### 2- مبرهنة الطاقة الحركية

في معلم غاليلي تغير الطاقة الحركية لجسم صلب في إزاحة أو في دوران يساوي المجموع الجبري لأشغال القوى الخارجية المطبقة عليه:

$$\Delta E_c = E_{c_2} - E_{c_1} = \sum_{1 \rightarrow 2} W_{F_{ext}}$$

نص المبرهنة

### III. طاقة الوضع

#### 1- تعريف عام

طاقة الوضع لمجموعة هي الطاقة التي تتوفر عليها بفعل تأثيراتها البينية مع جسم خارجي. و هي طاقة كامنة يمكنها أن تتحول إلى شكل من أشكال الطاقة عن طريق الشغل أو الانتقال الحراري أو الإشعاع.

تعريف

#### 2- أمثلة لطاقة الوضع

طاقة الوضع التثاقلية	طاقة الوضع المرنة	طاقة الوضع للي
$E_{pp} = mgz + cte$	$E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2 + Cte$	$E_{pt} = \frac{1}{2}C\theta^2 + Cte$
z أنسوب مركز القصور للجسم.	x أفصول الجسم المرتبط بالناض	$\theta$ الأفصول الزاوي للجسم المرتبط بسلك اللي.

ملحوظة

Cte ثابتة تتعلق باختبار الحالة المرجعية حيث نعتبر طاقة الوضع منعدمة. في حالة اختيار الموضع  $z = 0$  أو  $x = 0$  أو  $\theta = 0$  مرجعا لطاقة الوضع فإن:  $Cte = 0$

#### 3- تغير طاقة الوضع

$\Delta E_{pp} = -W(\vec{P})$	• تغير طاقة الوضع التثاقلية يساوي مقابل شغل وزن الجسم
$\Delta E_{pe} = -W(\vec{F})$	• تغير طاقة الوضع المرنة يساوي مقابل شغل القوة المرنة
$\Delta E_{pt} = -W_T$	• تغير طاقة الوضع للي يساوي مقابل شغل مزدوجة اللي

### IV. الطاقة الميكانيكية

#### 1- تعريف

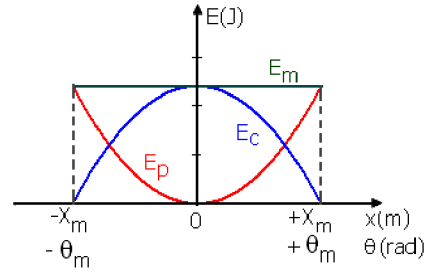
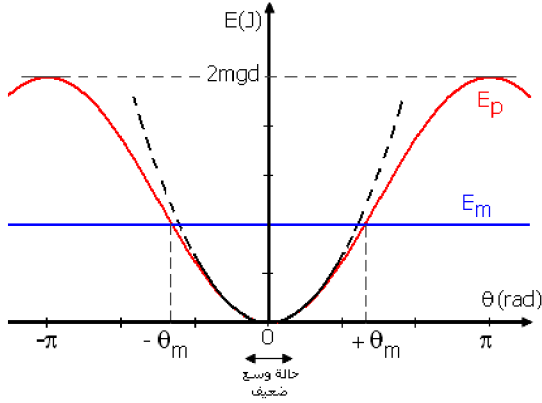
الطاقة الميكانيكية لمجموعة تساوي مجموع طاقتها الحركية و طاقتها للوضع :

$$E_m = E_c + E_p$$

تعريف

#### 2- الطاقة الميكانيكية لمجموعات متذبذبة

النواس الوازن		نواس اللي	النواس المرن الأفقي	تعبير الطاقة الميكانيكية
حالة وسع ضعيف	الحالة العامة			
$E_m = \frac{1}{2}J_{\Delta}\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}mgd\theta^2$ و في حالة احتكاكات مهملة:	$E_m = \frac{1}{2}J_{\Delta}\dot{\theta}^2 + mgd(1 - \cos\theta)$ و في حالة احتكاكات مهملة: $E_m = Cte$	$E_m = \frac{1}{2}J_{\Delta}\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}C\theta^2$ و في حالة احتكاكات مهملة: $E_m = \frac{1}{2}C\theta_m^2 = Cte$	$E_m = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$ و في حالة احتكاكات مهملة: $E_m = \frac{1}{2}kX_m^2 = Cte$	

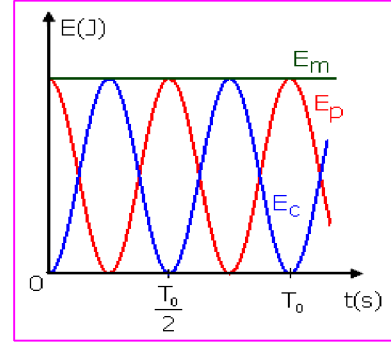
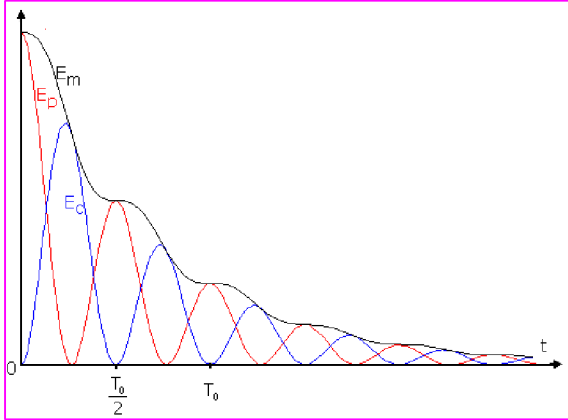


مخططات  
الطاقة

### 3- انحفاظ أو عدم انحفاظ الطاقة الميكانيكية

- في حالة احتكاكات مهملة (خمود مهمل) تنحفظ الطاقة الميكانيكية، نقول أن المجموعة محافظة:  $\Delta E_m = 0$  (مبيان 1)
- في حالة خمود غير مهمل تتناقص الطاقة الميكانيكية و تتحول تدريجيا إلى طاقة حرارية بفعل شغل قوى الاحتكاك:  $\Delta E_m = W_f < 0$  (مبيان 2)

تعريف



## تمارين

### تمرين 1: الطاقة الميكانيكية للمجموعة (نابض+جسم صلب)

تذبذب المجموعة (نابض+جسم)، الممثلة في الشكل التالي، بدون احتكاك. نزيح الجسم المرتبط بالنابض بمسافة 3 cm في المنحنى السالب ثم نطلقه بسرعة بدئية تساوي  $0,50 \text{ m.s}^{-1}$  في المنحنى الموجب.

♦ معطيات: كتلة الجسم  $m = 150 \text{ g}$   
صلابة النابض  $k = 18,0 \text{ N.m}^{-1}$

1- عبر عن الطاقة الميكانيكية للمجموعة (نابض+جسم) بدلالة  $m$  و  $k$  و  $x$  و  $v$  سرعة الجسم. نعتبر موضع التوازن حالة مرجعية لطاقة الوضع المرنة.

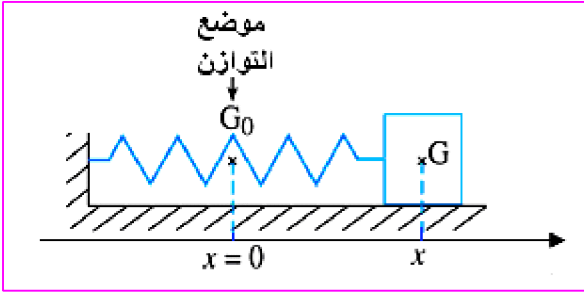
2- أحسب الطاقة الميكانيكية البدئية للمجموعة.

3- ماذا يمكن أن نقول عن هذه الطاقة؟ استنتج وسع التذبذبات و السرعة القصوى للجسم.

4- حدد الموضعين حيث تتحقق المتساوية  $E_c = E_p$ .

5- أ- انطلاقا من تعبير الطاقة الميكانيكية أثبت المعادلة التفاضلية المميزة لحركة الجسم.

ب- المعادلة الزمنية لحركة الجسم هي على الشكل التالي  $x(t) = X_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right)$ ، حدد  $T_0$  و  $\varphi$ .



### تمرين 2: تذبذبات أم دوران؟

يتكون نواس بسيط من ساق فلزية، كتلتها مهملة، و كرة كتلتها  $m$ .

المبيان التالي يمثل تغيرات طاقة الوضع الثقالية  $E_p$  لهذا النواس بدلالة أفصوله الزاوي  $\theta$ .

نعتبر المجموعة (النواس + الأرض) معزولة و محافظة.

1- نمحج النواس طاقة ميكانيكية تساوي  $E_m = 0,30 \text{ J}$ .

أ- مثل على المبيان المخطط  $E_m = f(\theta)$ .

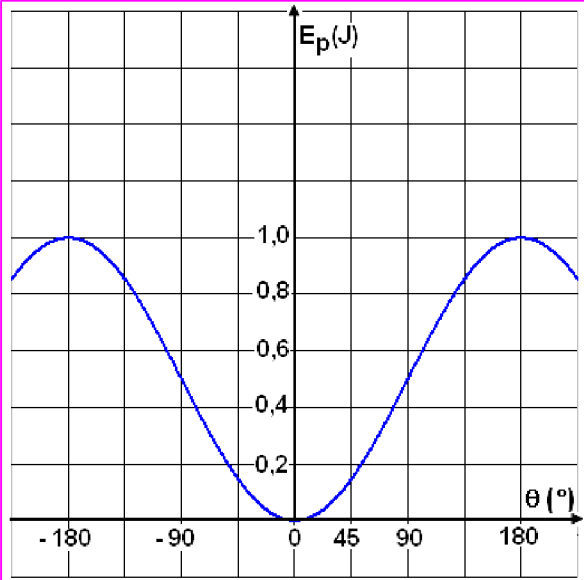
ب- حدد بالنسبة للموضع الذي أفصوله  $\theta_1 = 45^\circ$ ، طاقة الوضع و الطاقة الحركية.

ج- حدد مبيانيا قيمة الأفصول الزاوي للموضع حيث تنعدم السرعة الزاوية للنواس. صف حركة النواس بعد ذلك.

2- نمحج النواس طاقة ميكانيكية تساوي  $E_m = 1,5 \text{ J}$ .

أ- هل حركة النواس تذبذبية دائما؟ صف حركته.

ب- حدد القيمتين القصوى و الدنيا لطاقته الحركية.



### تمرين 3: طاقة نواس وازن

يتكون نواس وازن من ساق متجانسة كتلتها  $m = 1 \text{ kg}$  و طولها  $\ell = 60 \text{ cm}$ ، قابلة للدوران بدون احتكاك حول محور أفقي ثابت  $(\Delta)$  يمر من أحد طرفيها.

نرسل الساق من موضع توازنها المستقر، في المنحنى الموجب، بمنحها طاقة حركية بدئية تساوي  $E_{c0} = 1 \text{ J}$ .

نعتبر المستوى الأفقي المار من  $G_0$  مرجعا لطاقة الوضع الثقالية.

♦ معطيات:  $g = 10 \text{ m.s}^{-2}$  /  $J_\Delta = \frac{1}{3}m\ell^2$

1- أوجد تعبير طاقة الوضع الثقالية للمجموعة (نواس وازن + الأرض) بدلالة  $m$  و  $g$  و  $\ell$  و  $\theta$ .

2- بين أن حركة الساق تذبذبية و حدد وسعها.

3- ما هي الطاقة الحركية الدنيا اللازم منحها للساق لكي لا تحصل تذبذبات؟

